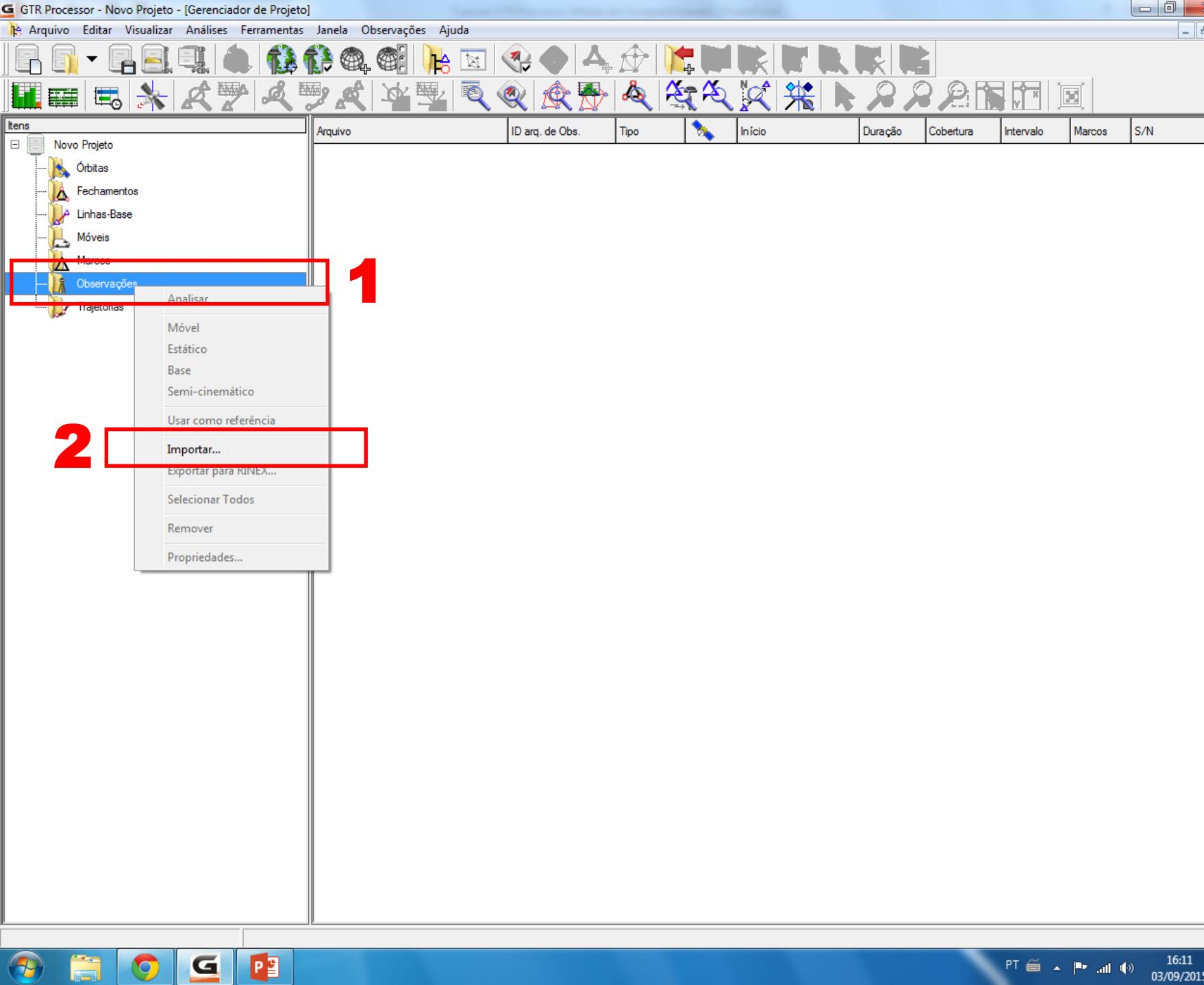


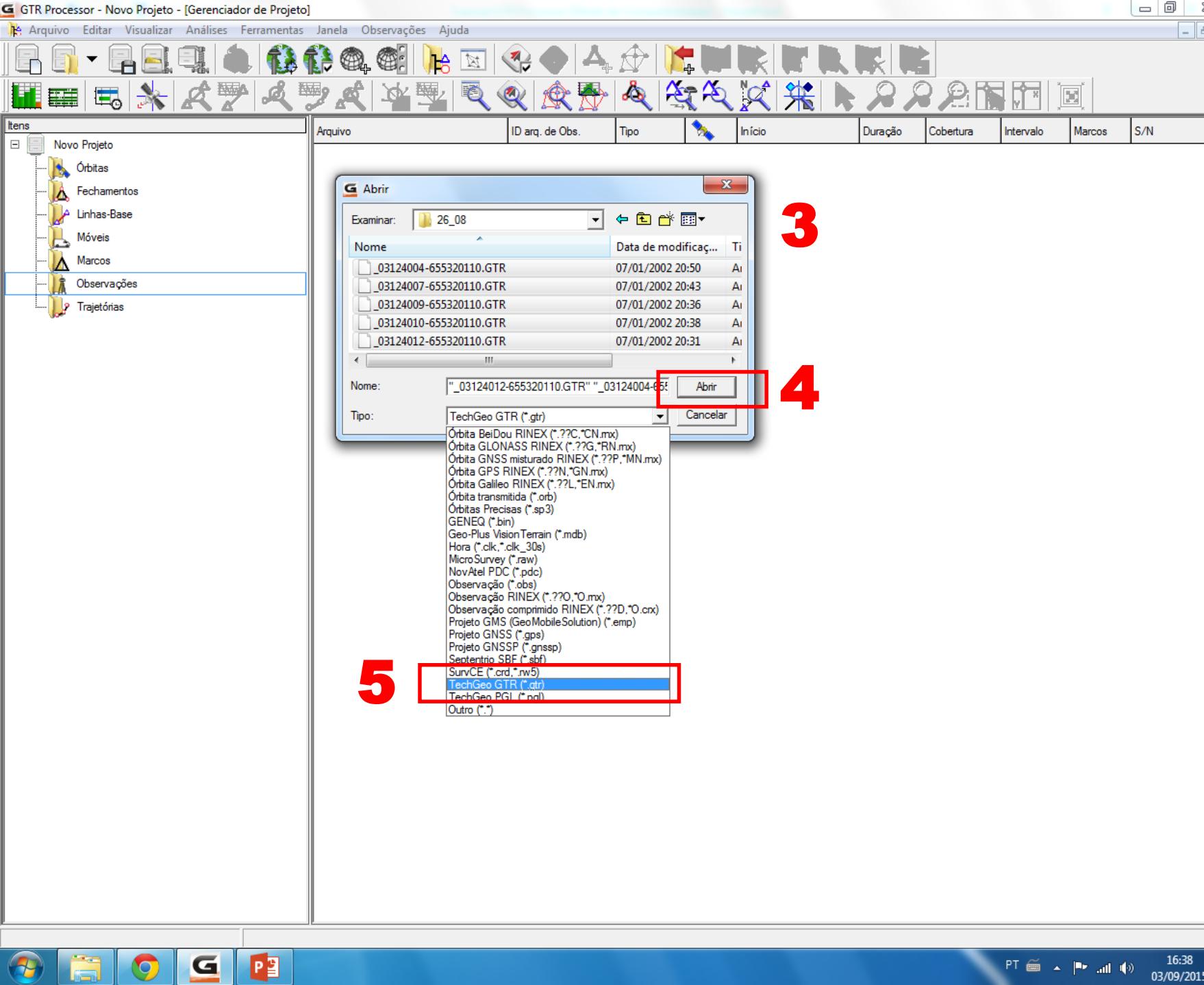
Tutorial – GTR Processor

Modo 1 – Inserindo a Base



1. Na página inicial do GTR Processor, clique com o botão direito do mouse em “Observações”

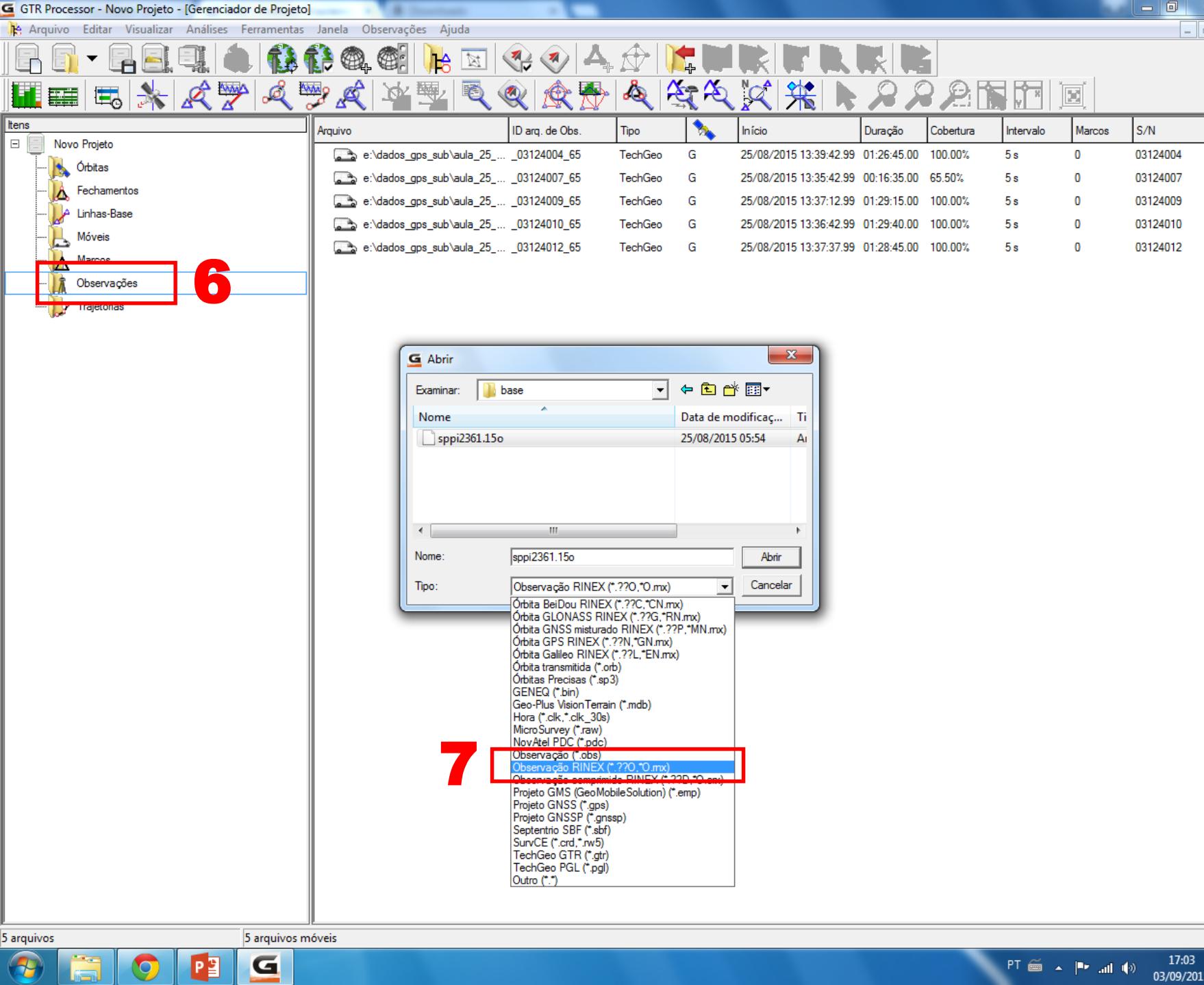
2. Na janela aberta, clique na opção “Importar...”



3. Procure os arquivos que representam os pontos coletados

4. Selecione todos os pontos e clique em “Abrir”

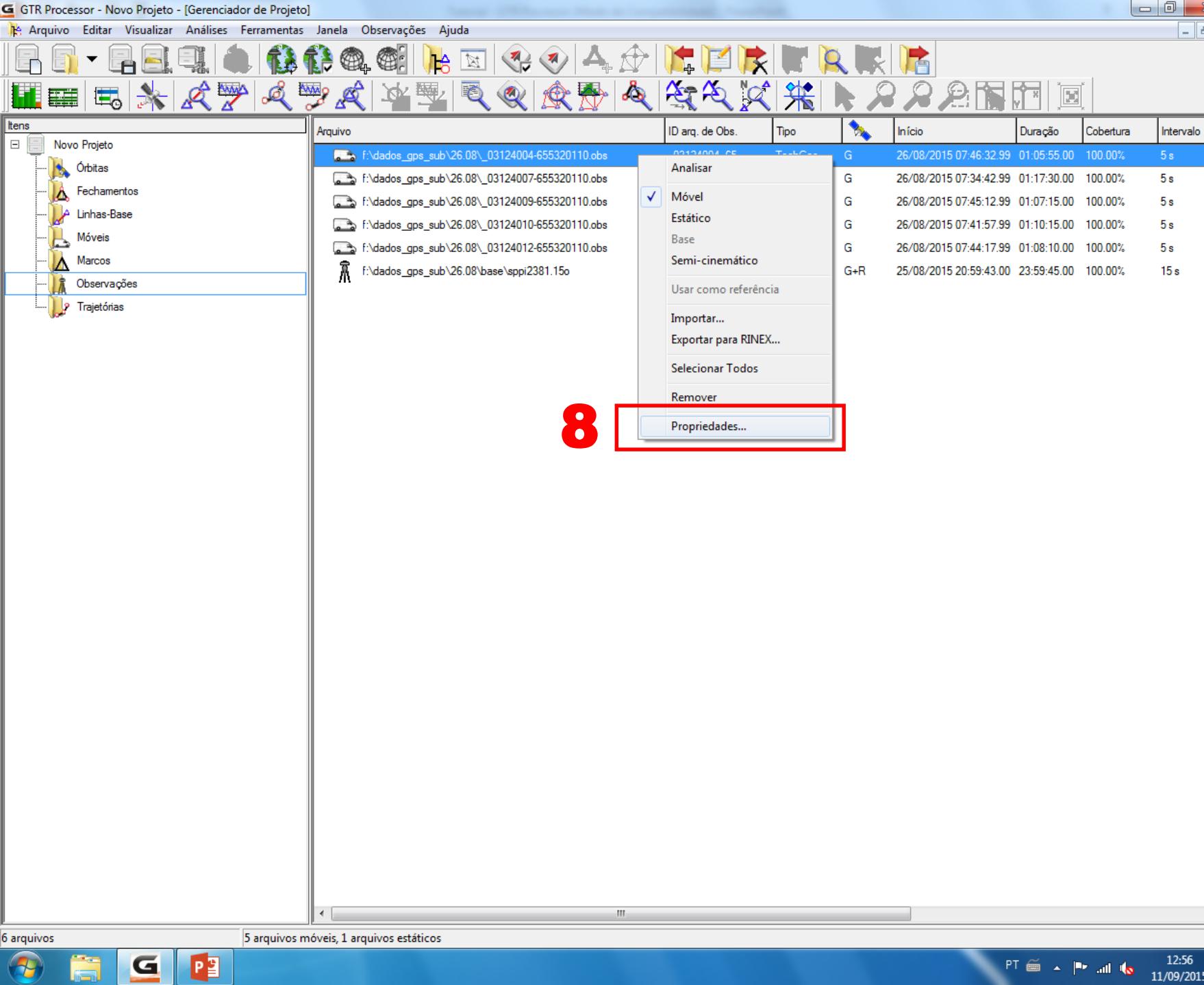
5. Observação: Esses arquivos estarão na extensão *.gtr



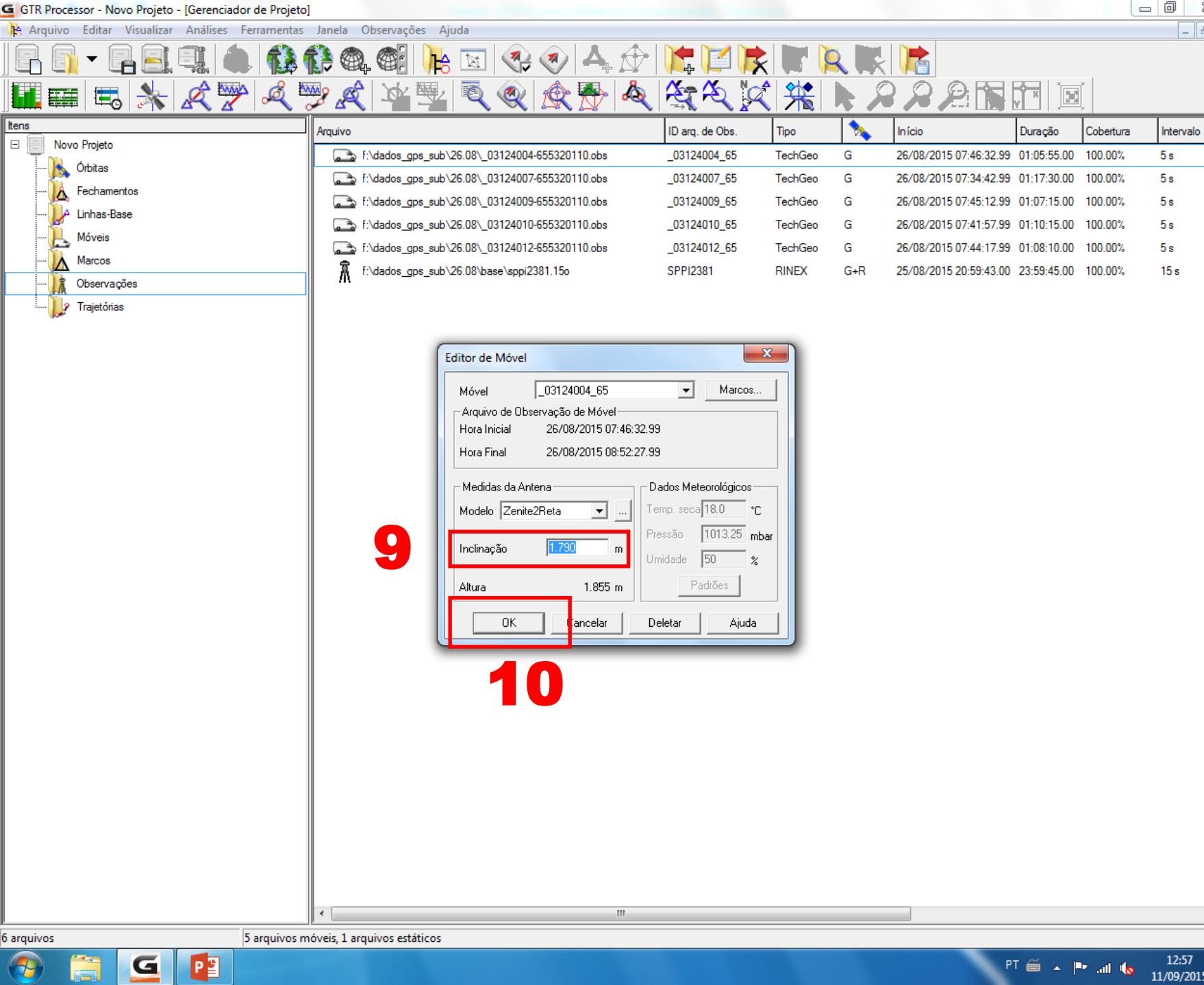
Do mesmo modo que a importação dos pontos, faça a importação da base:

6. Novamente, em “Observações”, faça a importação da base

7. O arquivo deve ser do tipo Observação RINEX

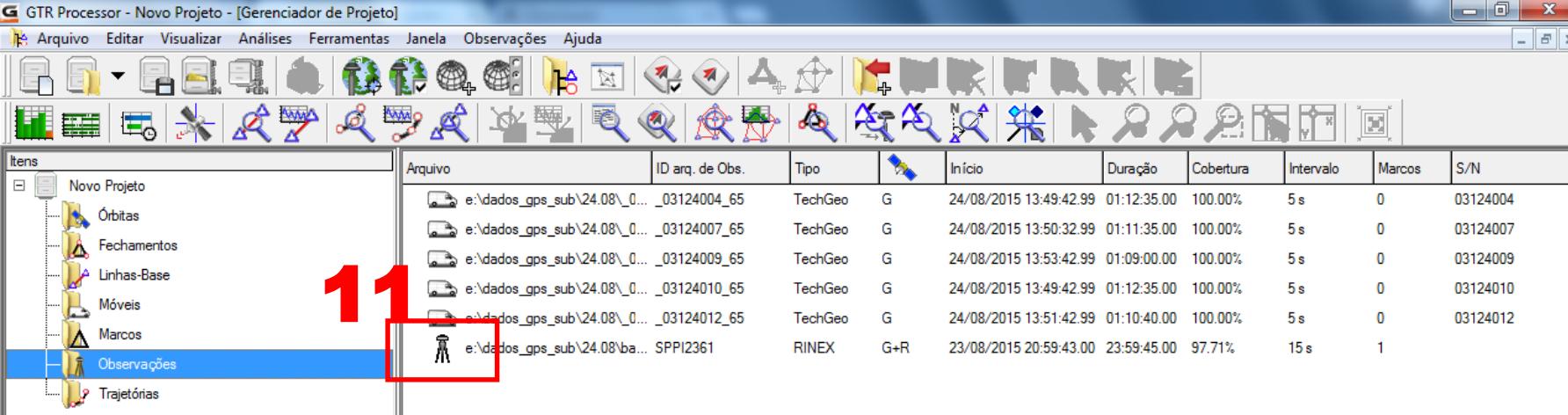


8. Clique com o botão direito do mouse sobre cada ponto e clique em “Propriedades...”



9. Digite a altura da antena do GPS em “Inclinação”.

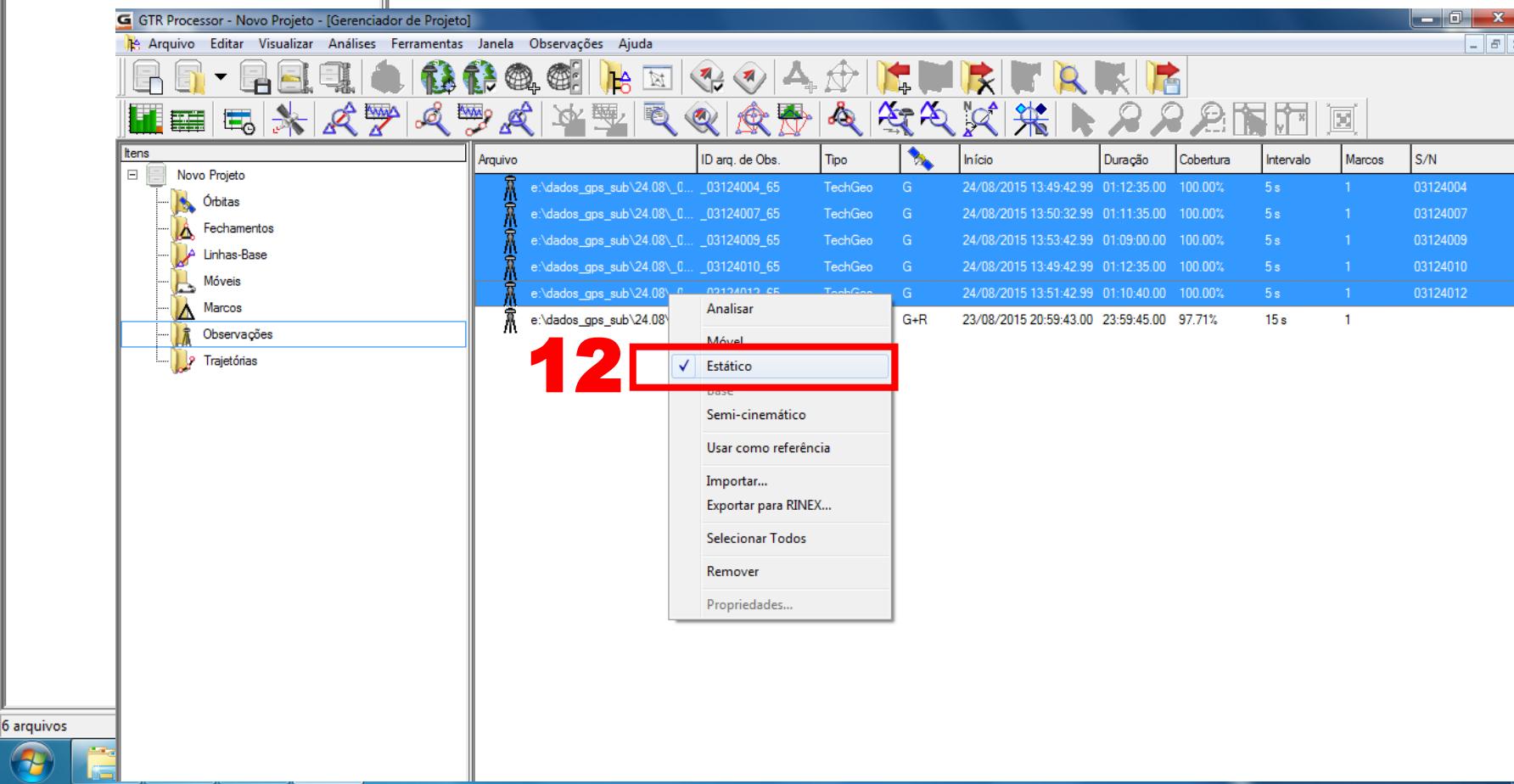
10. Clique em “OK”.



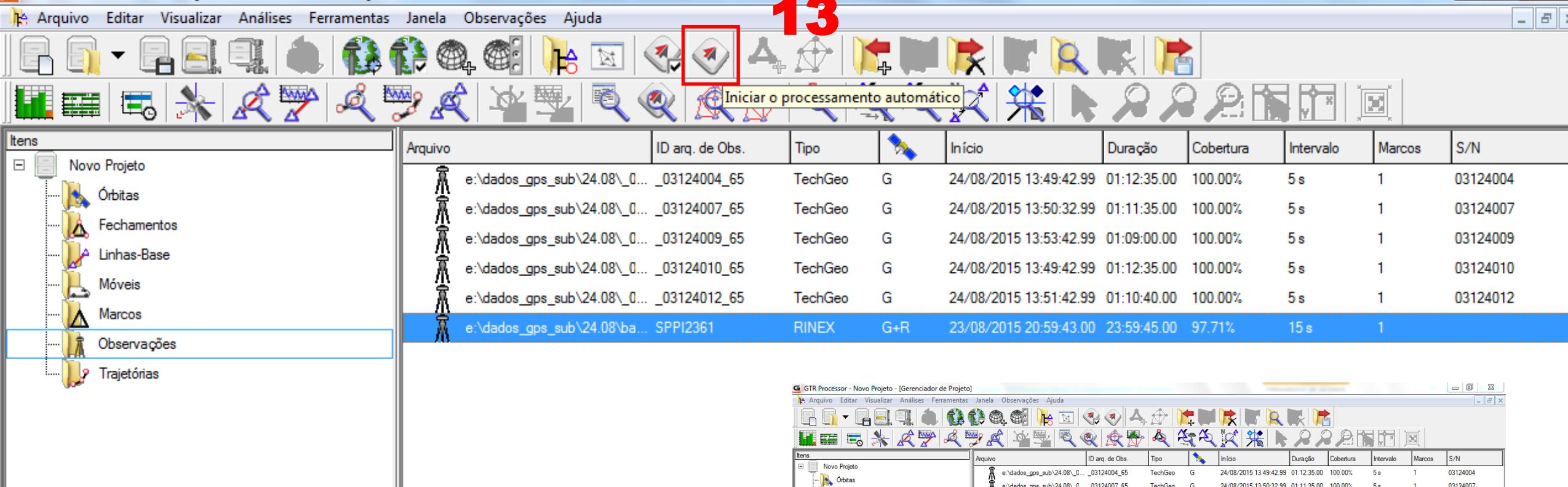
11. Observe que os ícones dos pontos coletados e da base são diferentes.

O programa entende que os pontos coletados estavam se movendo numa trajetória.

Como os GPS's foram estacionado em cada ponto, é necessário alterar de “Móvel” para “Estático”.



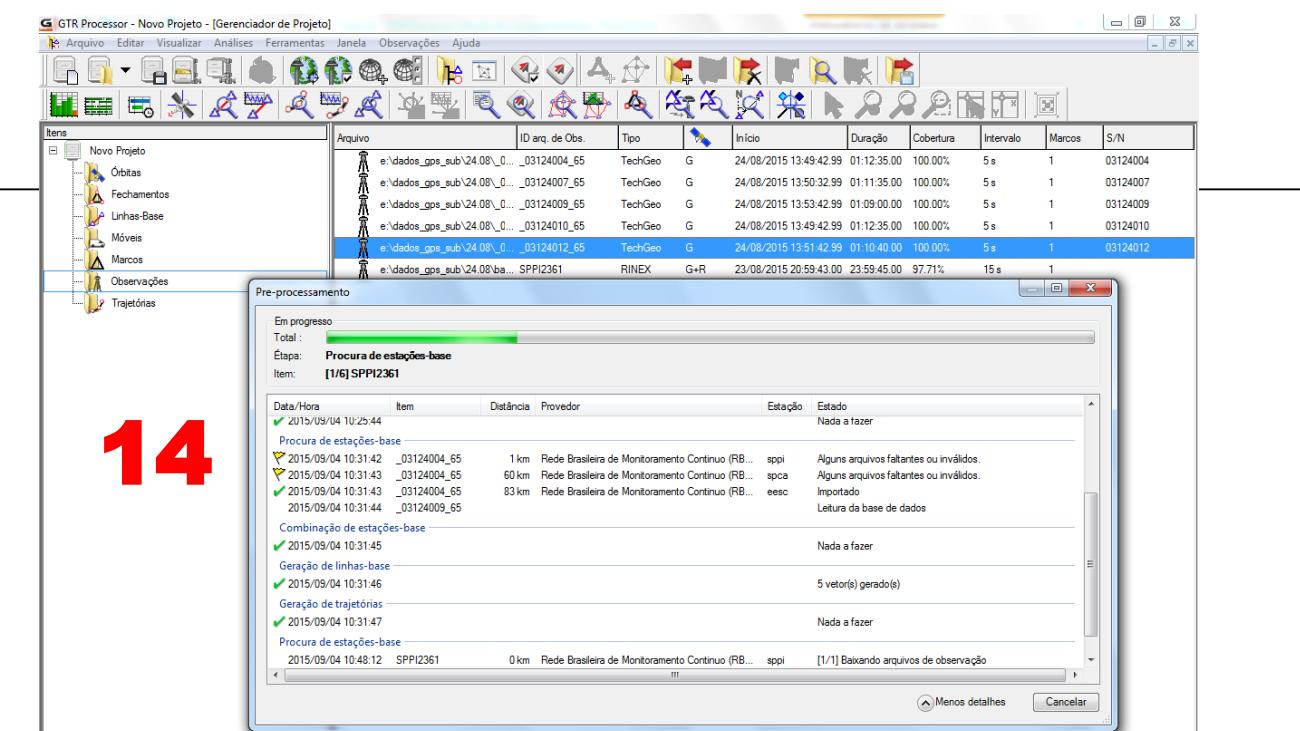
12. Para isso, selecione todos os pontos com o ícone do automóvel, e clique com o botão direito do mouse. Selecione a opção “Estático”.

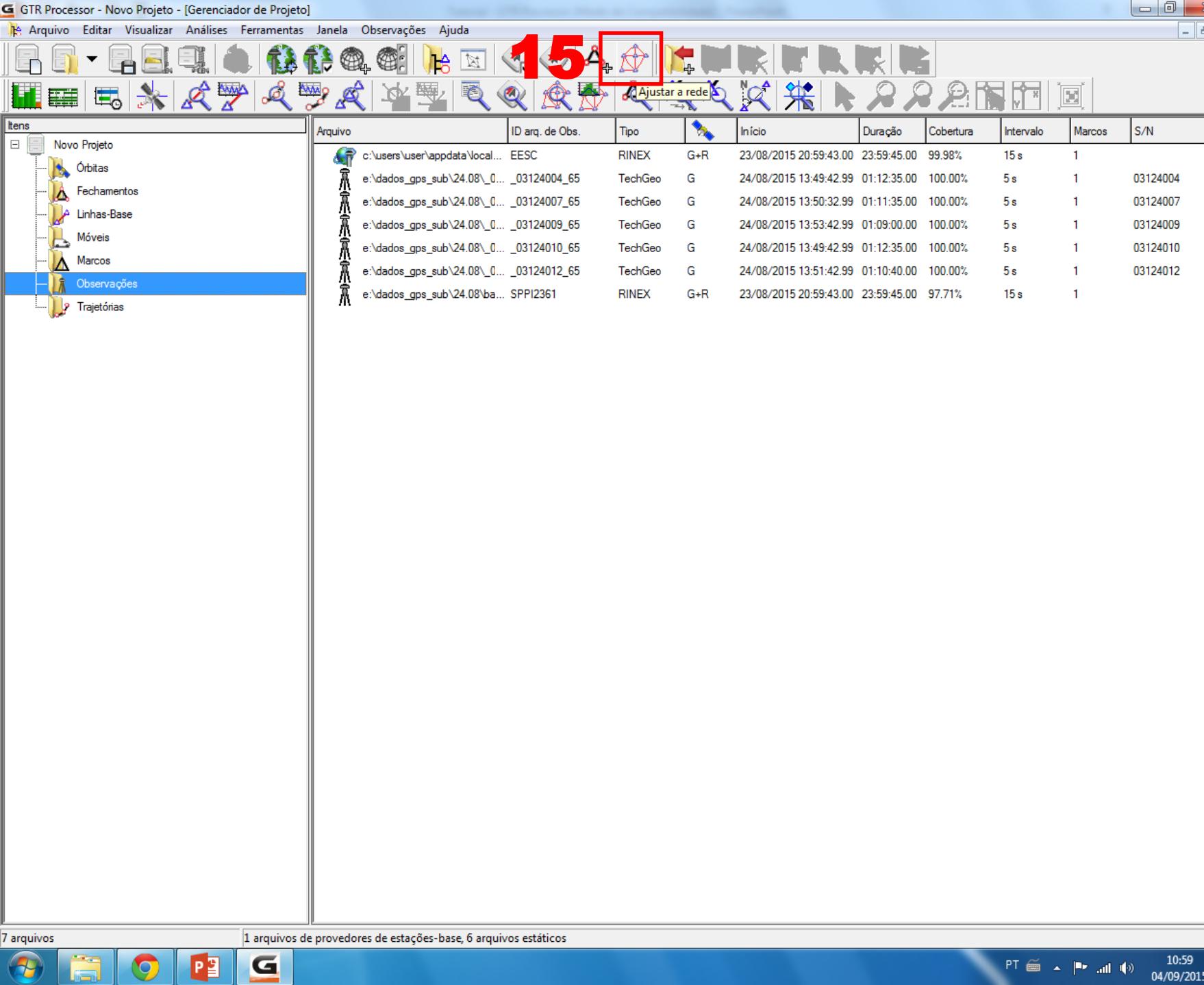


13. Para processar, clique em “Iniciar o processamento automático”

14. Aguarde o processamento dos dados.

13





15. Após o processamento, clique em “Ajustar a rede”

GTR Processor - Novo Projeto - [Coordenadas de Campo]

Arquivo Editar Visualizar Análises Ferramentas Janela Ajuda

COORDENADAS DE CAMPO
GTR Processor 2.94

Exibir as coordenadas de campo

16

Projeto: Novo Projeto
Modelo de Geóide: <Nenhum>
Sistema de coordenadas: UTM WGS84 Auto
Modelo de Projeção: Universal Transverse Mercator, Automatic (UTM-A)
Datum: World Geodetic System - 1984

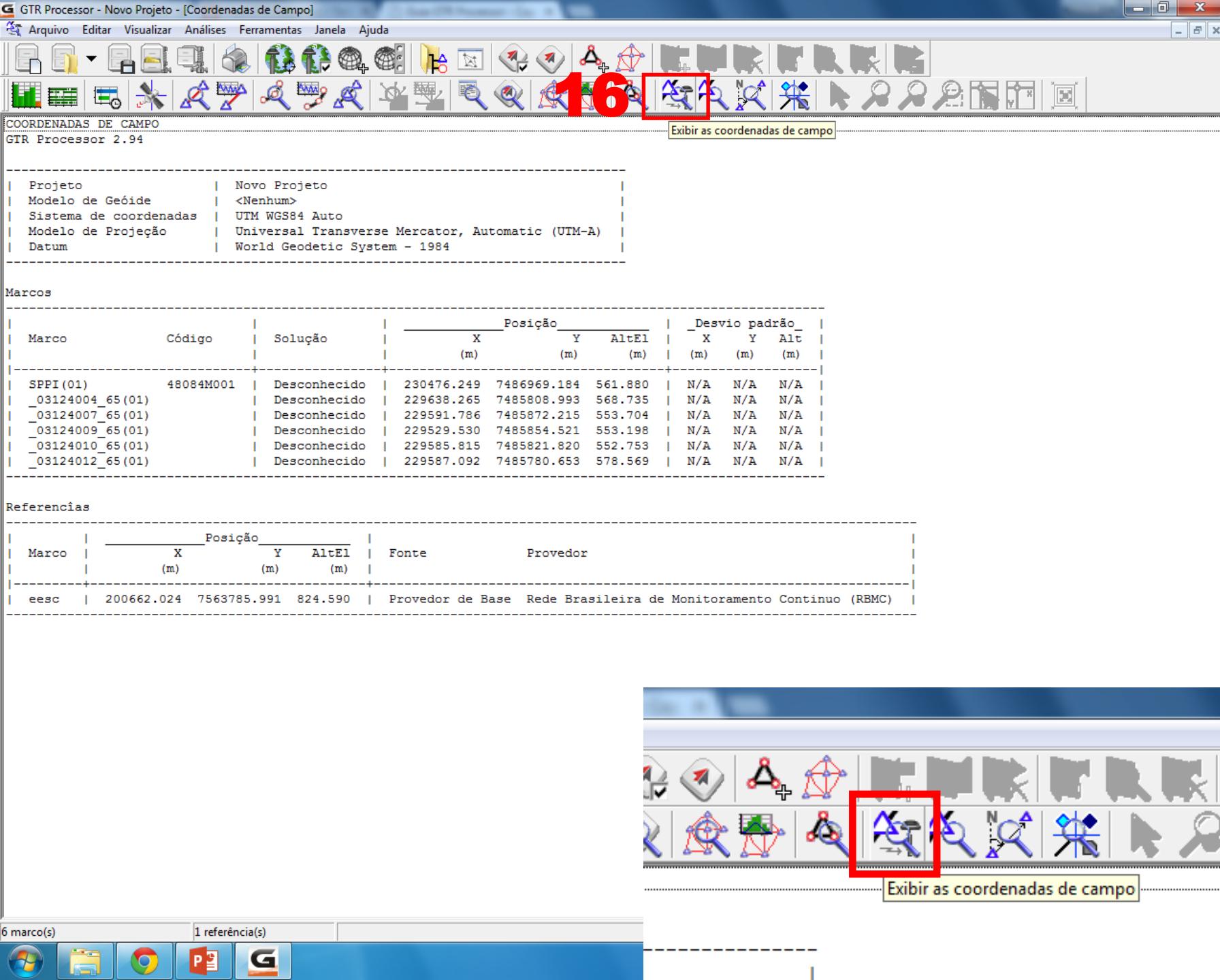
Marcos

Marco	Código	Solução	Posição			Desvio padrão		
			(m)	(m)	AltEl (m)	(m)	(m)	(m)
SPPI (01)	48084M001	Desconhecido	230476.249	7486969.184	561.880	N/A	N/A	N/A
_03124004_65(01)		Desconhecido	229638.265	7485808.993	568.735	N/A	N/A	N/A
_03124007_65(01)		Desconhecido	229591.786	7485872.215	553.704	N/A	N/A	N/A
_03124009_65(01)		Desconhecido	229529.530	7485854.521	553.198	N/A	N/A	N/A
_03124010_65(01)		Desconhecido	229585.815	7485821.820	552.753	N/A	N/A	N/A
_03124012_65(01)		Desconhecido	229587.092	7485780.653	578.569	N/A	N/A	N/A

Referências

Marco	Posição			Fonte	Provedor
	(m)	(m)	AltEl (m)		
eesc	200662.024	7563785.991	824.590	Provedor de Base	Rede Brasileira de Monitoramento Contínuo (RBMC)

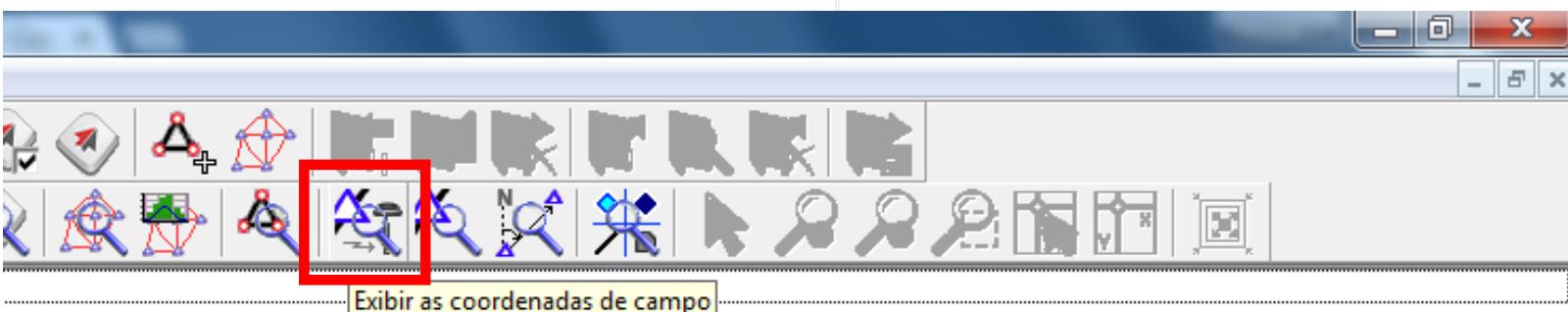
6 marco(s) 1 referência(s)



16. Clique em “Exibir as coordenadas de campo”.

Salve as coordenadas na extensão *.txt.

Não se esqueça de nomear o arquivo corretamente, distinguindo as coordenadas de campo (pré-processadas) das coordenadas processadas.



GTR Processor - Novo Projeto - [Coordenadas Pós-Processadas]

Arquivo Editar Visualizar Análises Ferramentas Janela Ajuda

COORDENADAS PÓS-PROCESSADAS
GTR Processor 2.94

17

Projeto | Novo Projeto
Modelo de Geóide | <Nenhum>
Sistema de coordenadas | UTM WGS84 Auto
Modelo de Projeção | Universal Transverse Mercator, Automatic (UTM-A)
Datum | World Geodetic System - 1984

Marcos desde as Linhas-base

Marco	Solução	Posição			Desvio padrão			Linha-base soma
		X (m)	Y (m)	AltEl (m)	X (m)	Y (m)	Alt (m)	
SPPI	*	230476.180	7486969.320	561.090	*	*	*	5
_03124004_65	*	229639.735	7485809.218	545.558	*	*	*	6
_03124007_65	*	229594.561	7485869.879	545.086	*	*	*	6
_03124009_65	*	229523.319	7485857.591	545.324	*	*	*	6
_03124010_65	*	229587.367	7485823.948	546.147	*	*	*	6
_03124012_65	*	229586.184	7485775.999	546.829	*	*	*	6

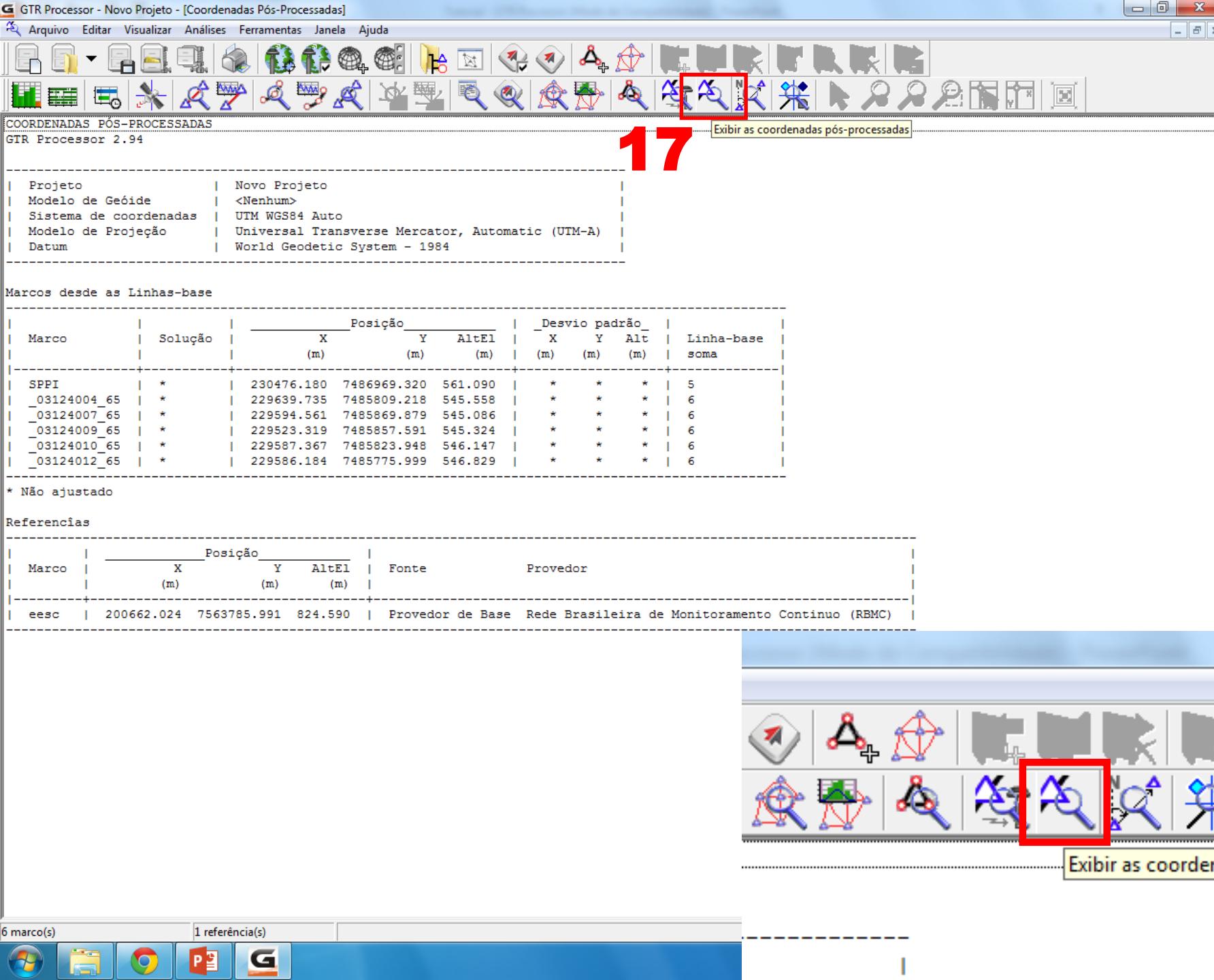
* Não ajustado

Referências

Marco	Posição			Fonte	Provedor
	X (m)	Y (m)	AltEl (m)		
eesc	200662.024	7563785.991	824.590	Provedor de Base	Rede Brasileira de Monitoramento Contínuo (RBMC)

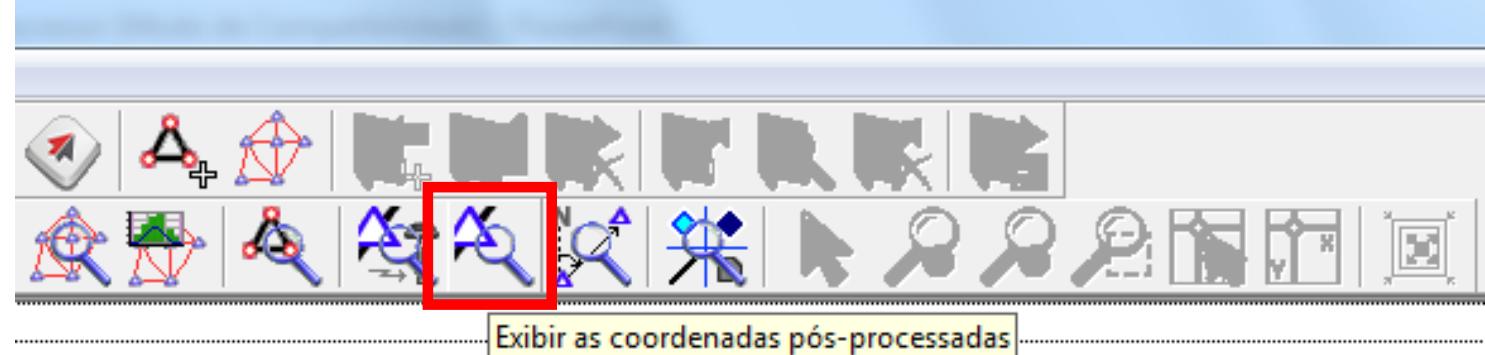
6 marco(s) 1 referência(s)

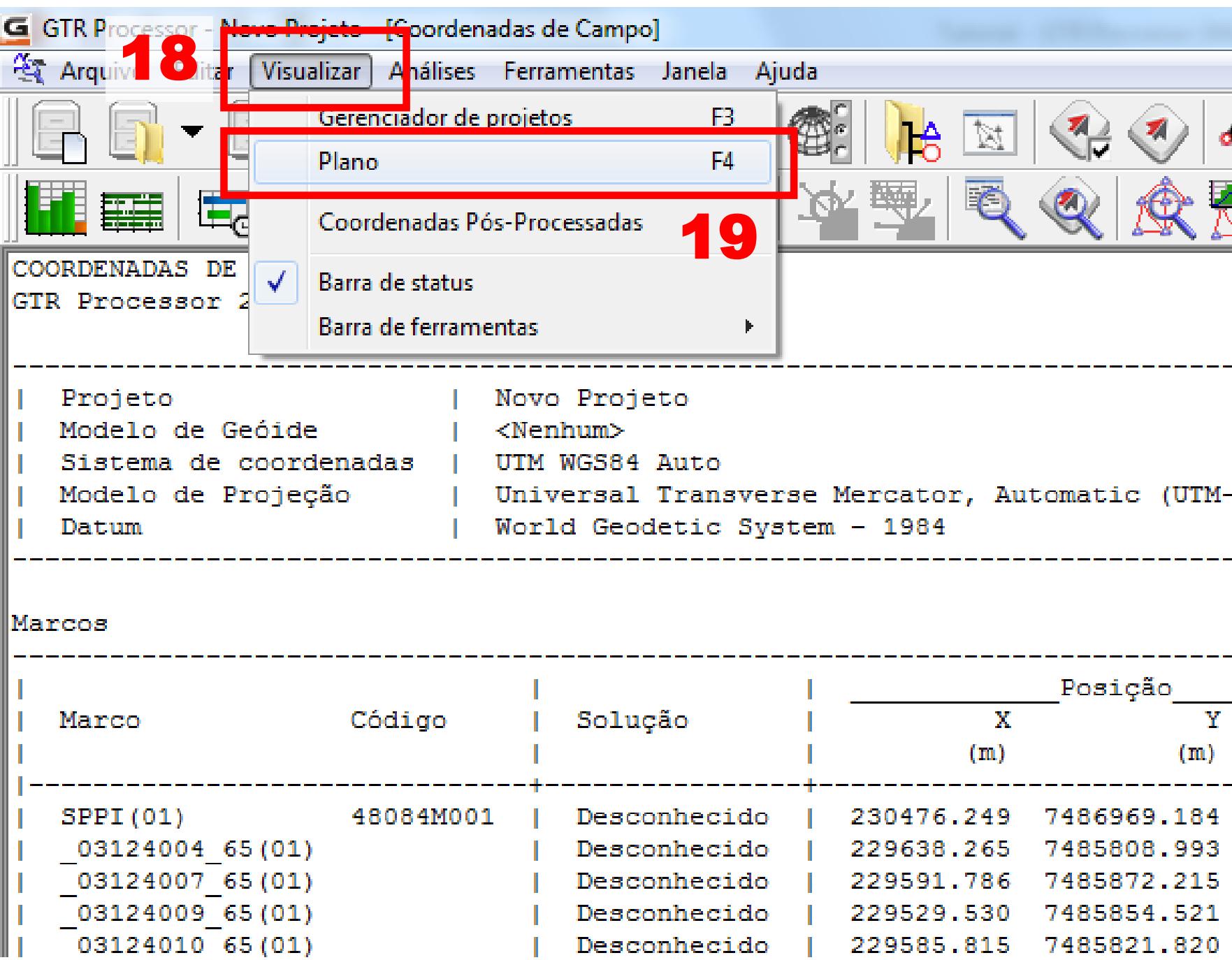
Exibir as coordenadas pós-processadas



17. Clique em “Exibir as coordenadas pós-processadas”.

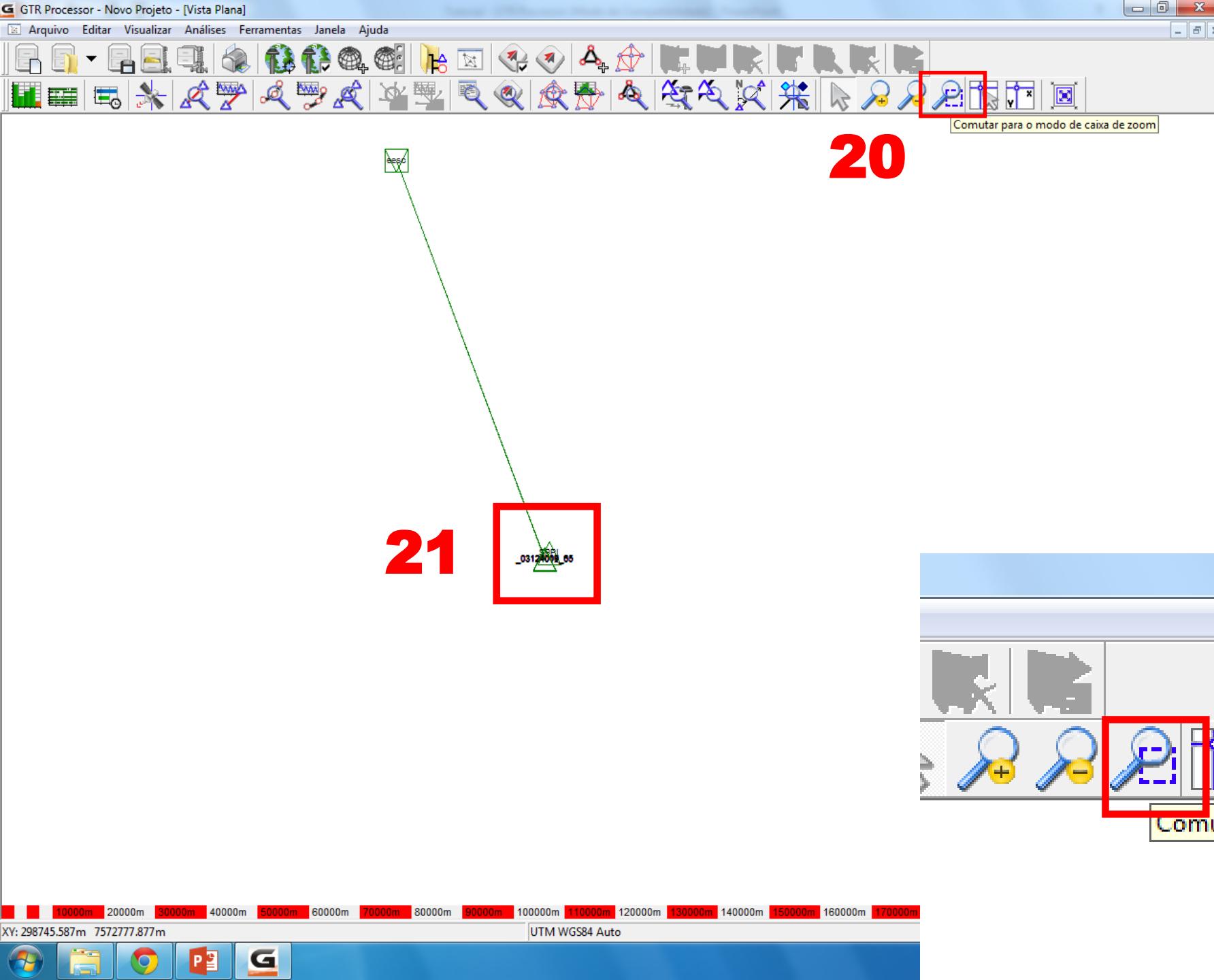
Salve as coordenadas na extensão *.txt.





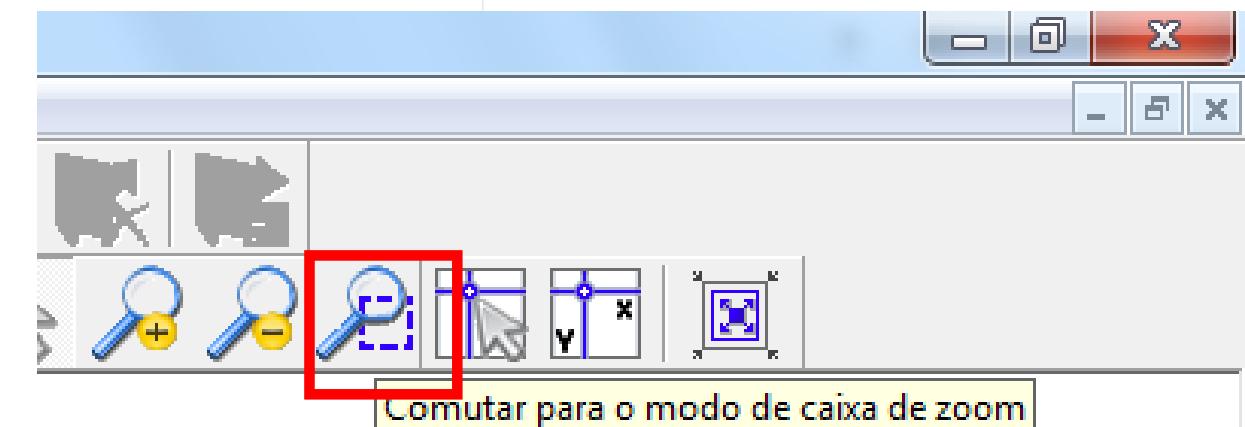
18. Para visualizar os pontos, clique na aba “Visualizar”.

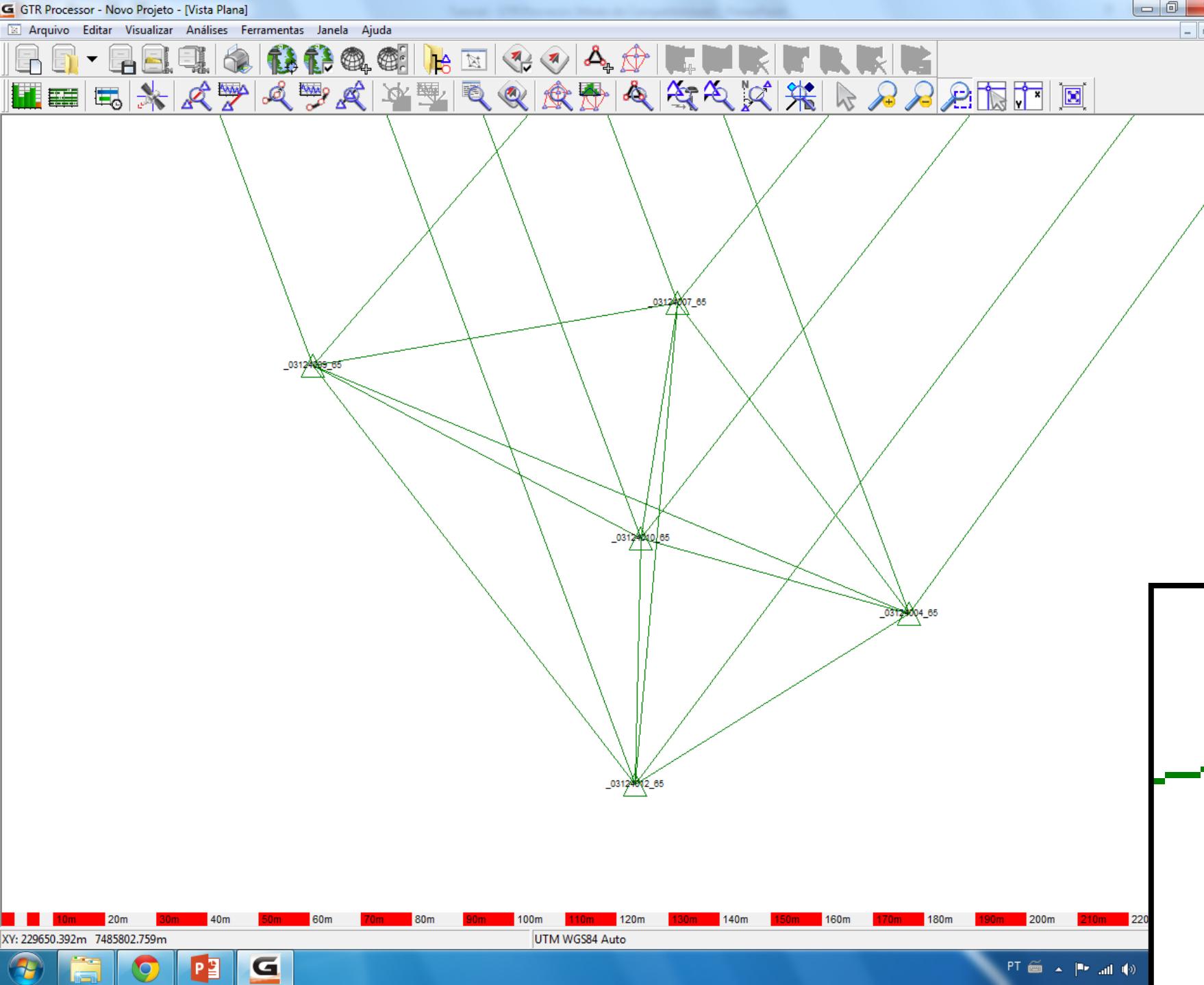
19. Clique em “Plano”.



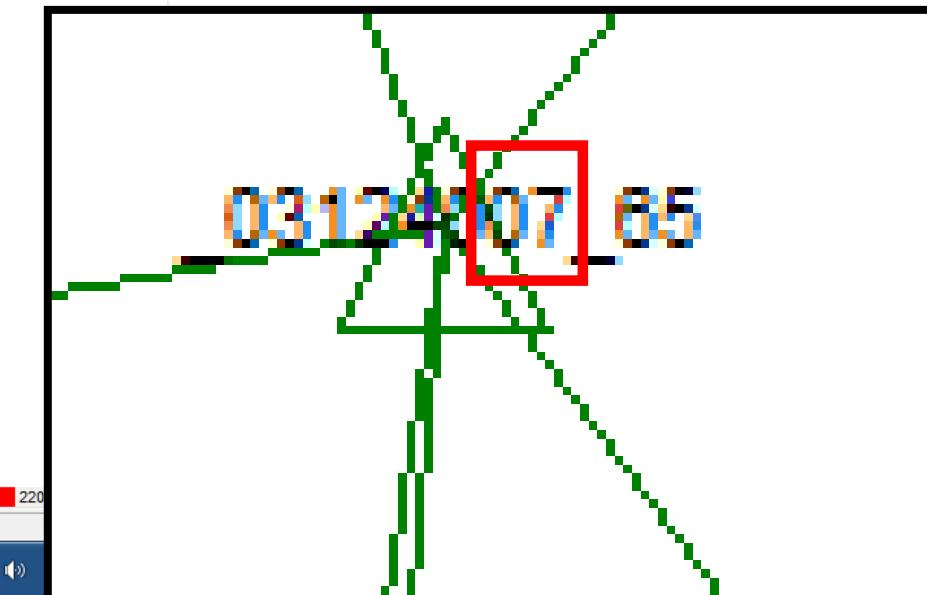
20. Clique em “Comutar para o modo de caixa de zoom”.

21. Selecione a região dos pontos coletados.

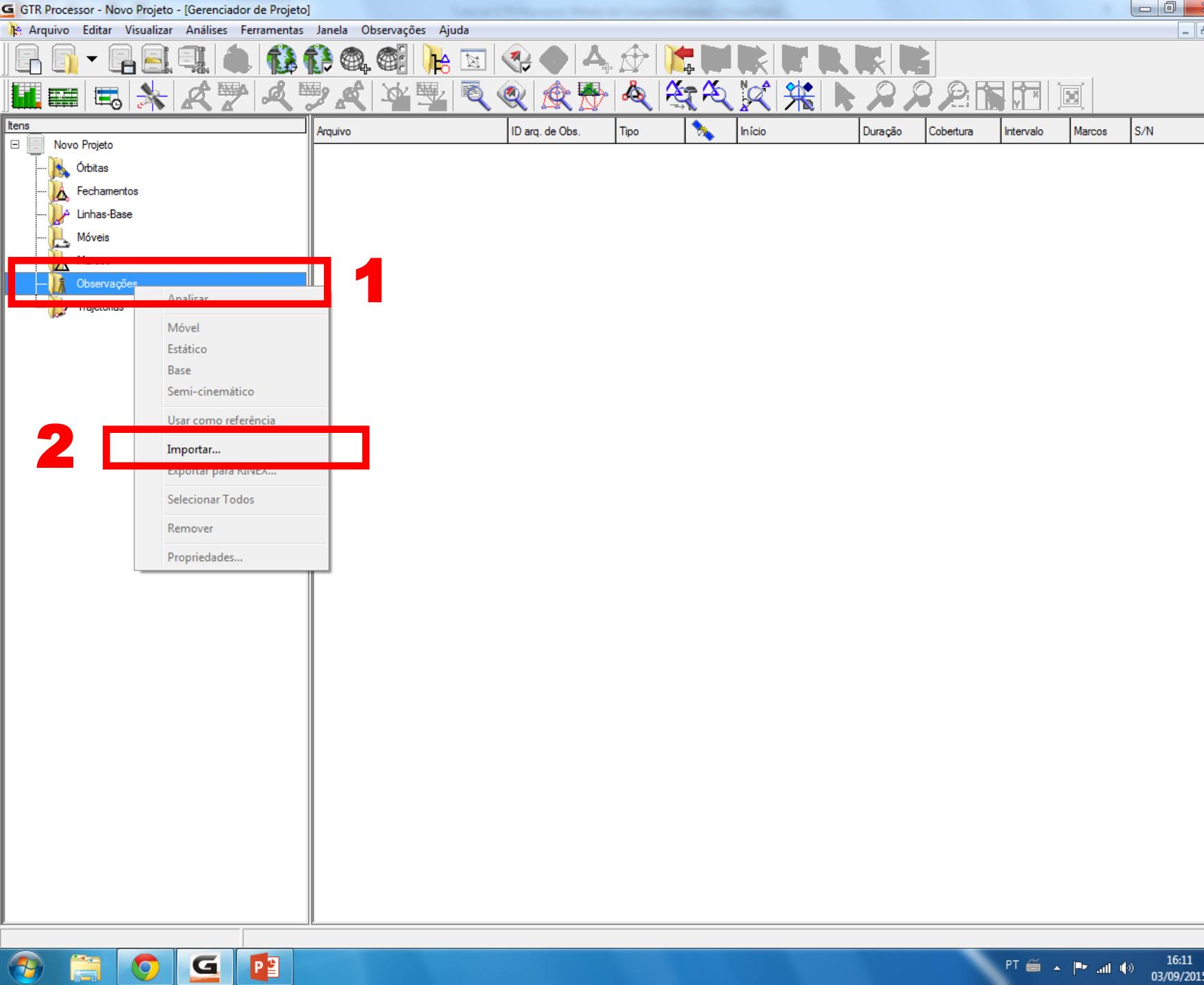




22. Se der um zoom na região de um ponto, é possível saber qual é o número do GPS estacionado naquele ponto.



Modo 2 – Processamento Automático

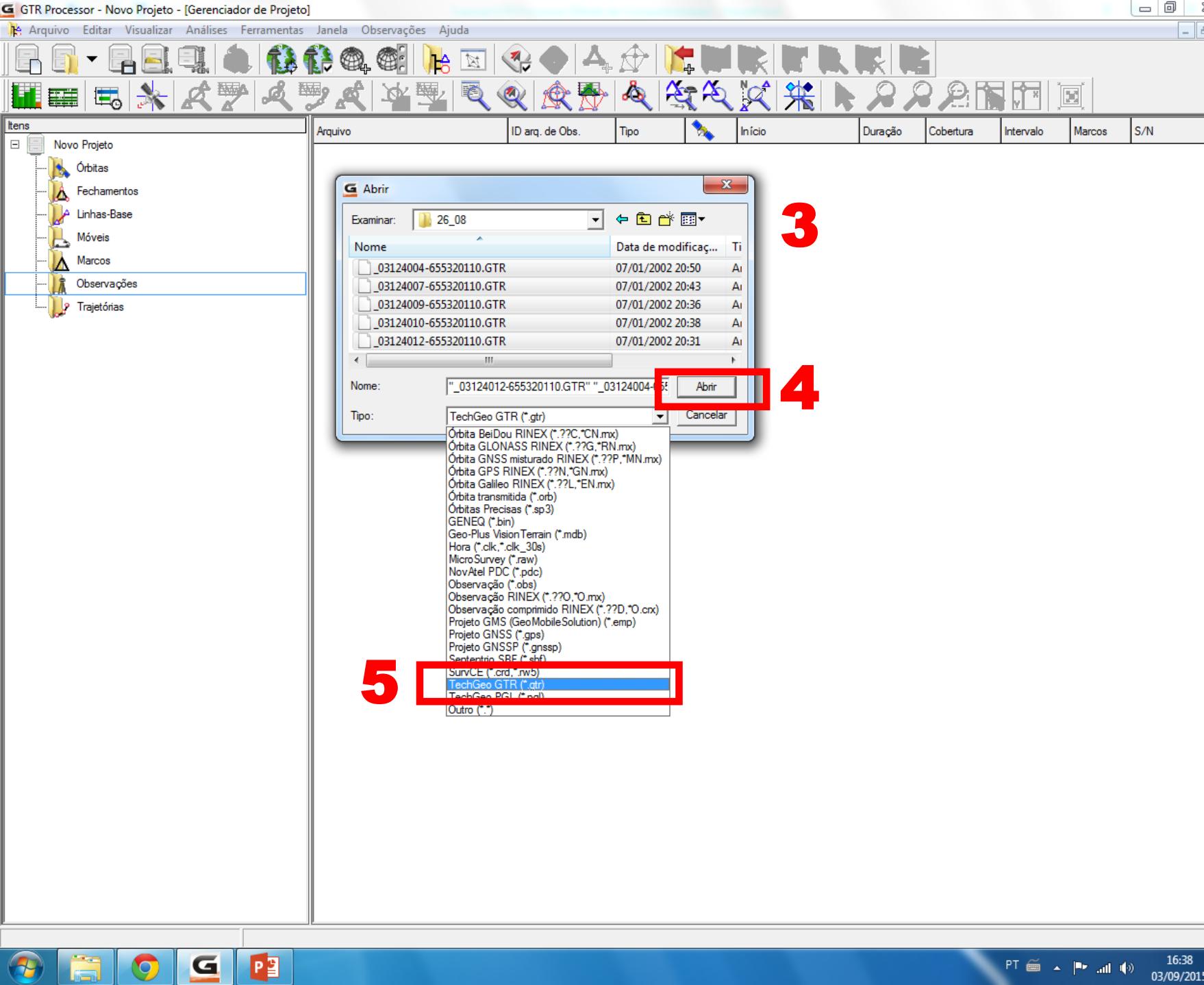


1

2

1. Na página inicial do GTR Processor, clique com o botão direito do mouse em “Observações”

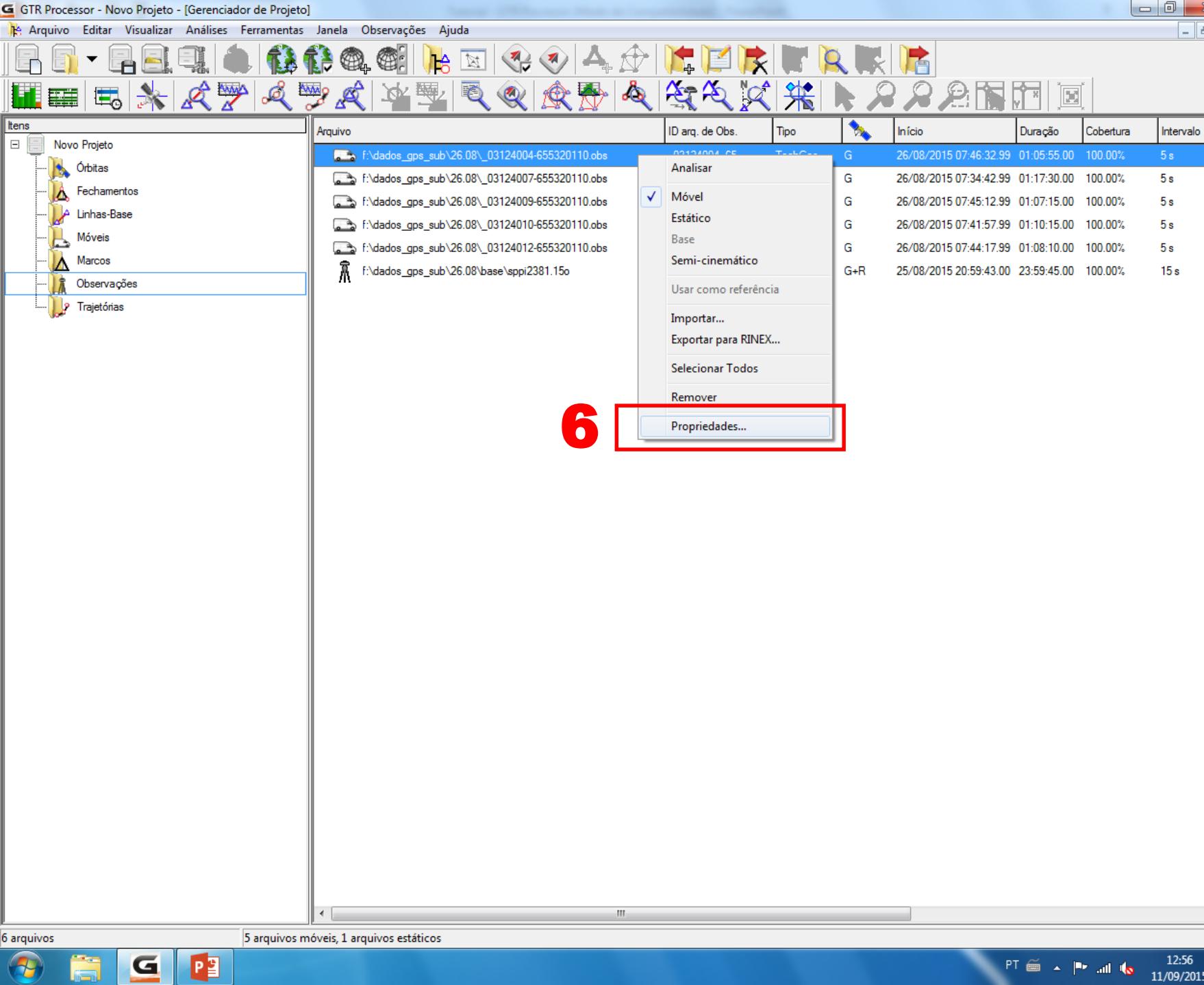
2. Na janela aberta, clique na opção “Importar...”



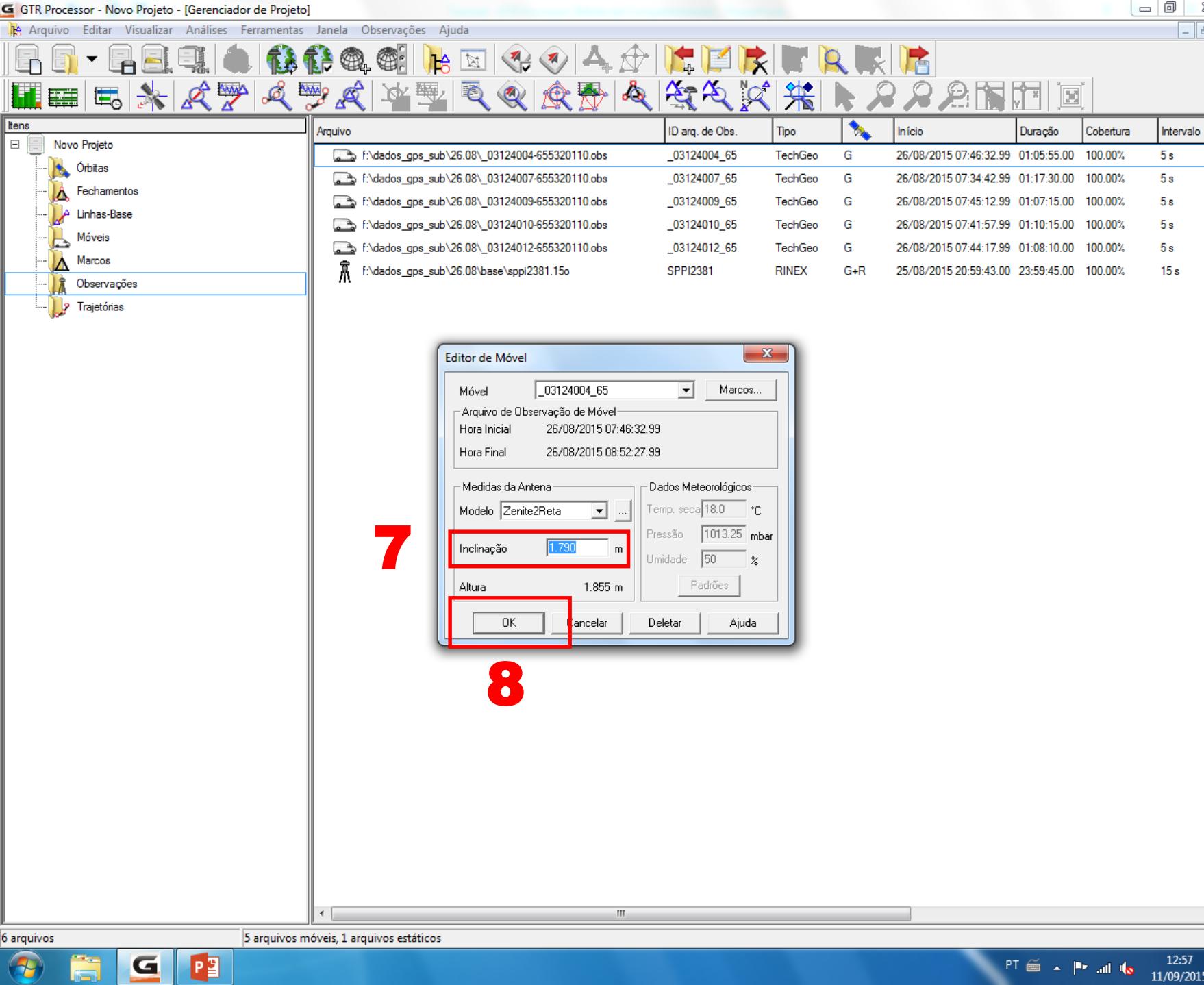
3. Procure os arquivos que representam os pontos coletados

4. Selecione todos os pontos e clique em “Abrir”

5. Observação: Esses arquivos estarão na extensão *.gtr

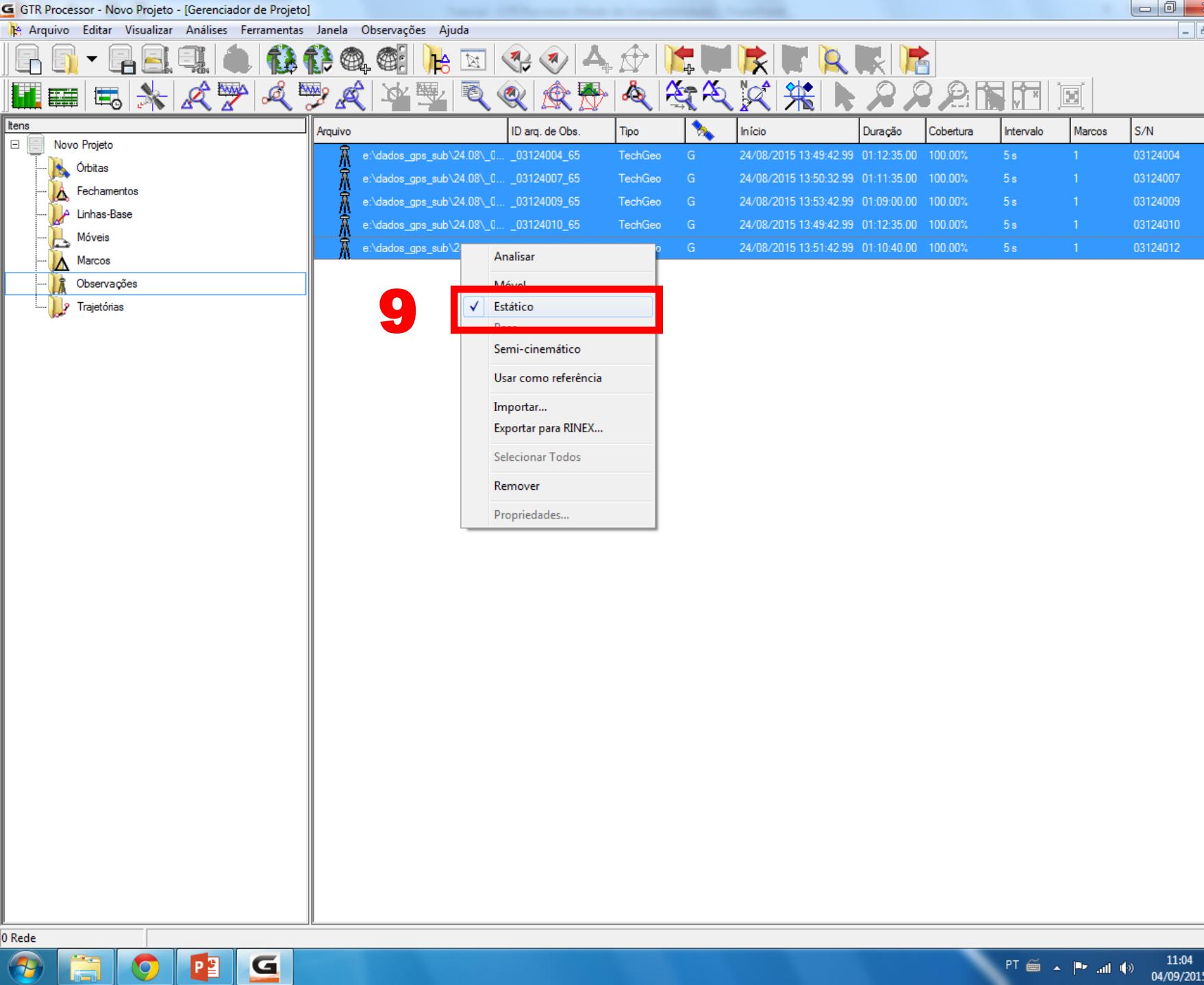


6. Clique com o botão direito do mouse sobre cada ponto e clique em “Propriedades...”

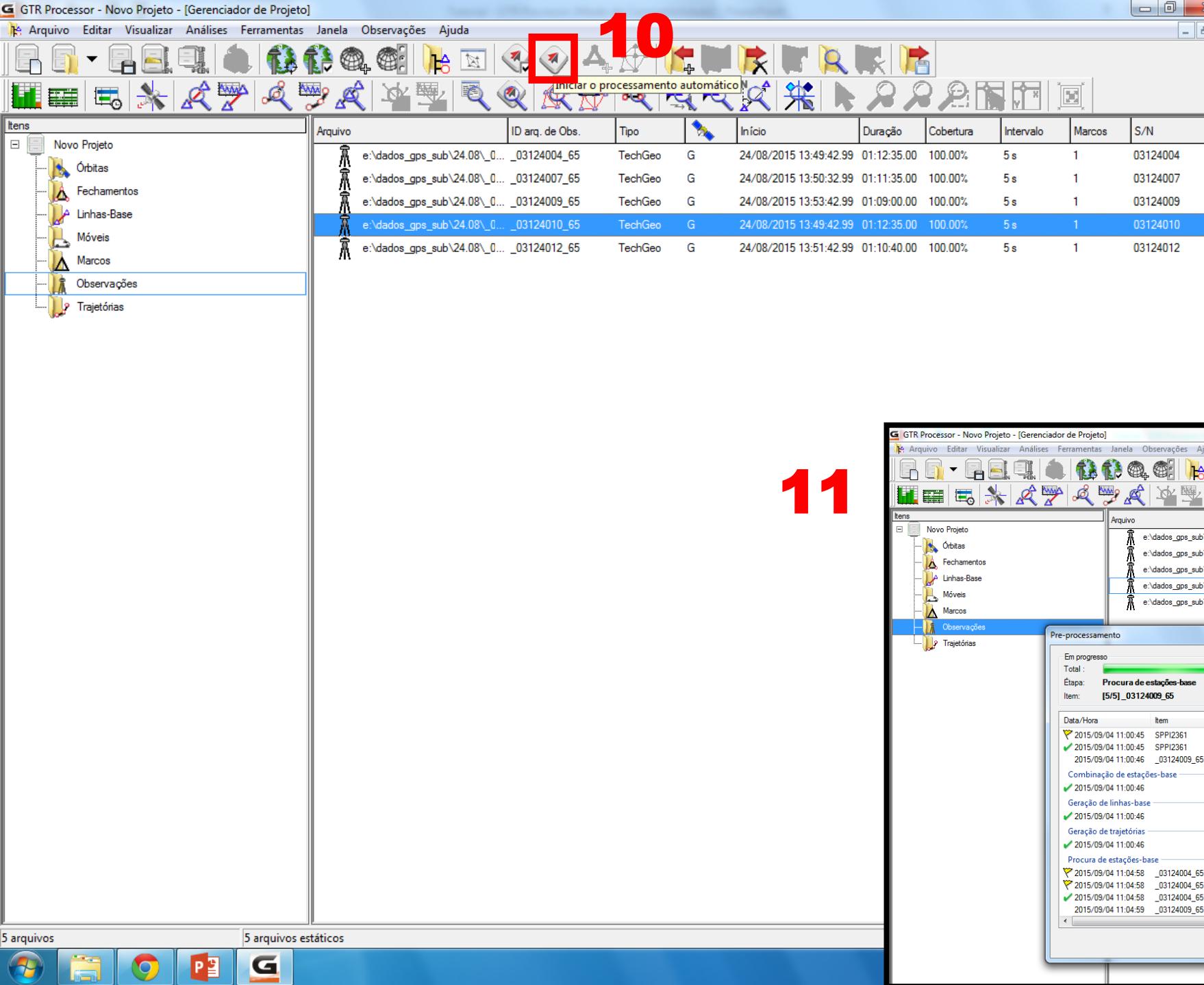


7. Digite a altura da antena do GPS em “Inclinação”.

8. Clique em “OK”.

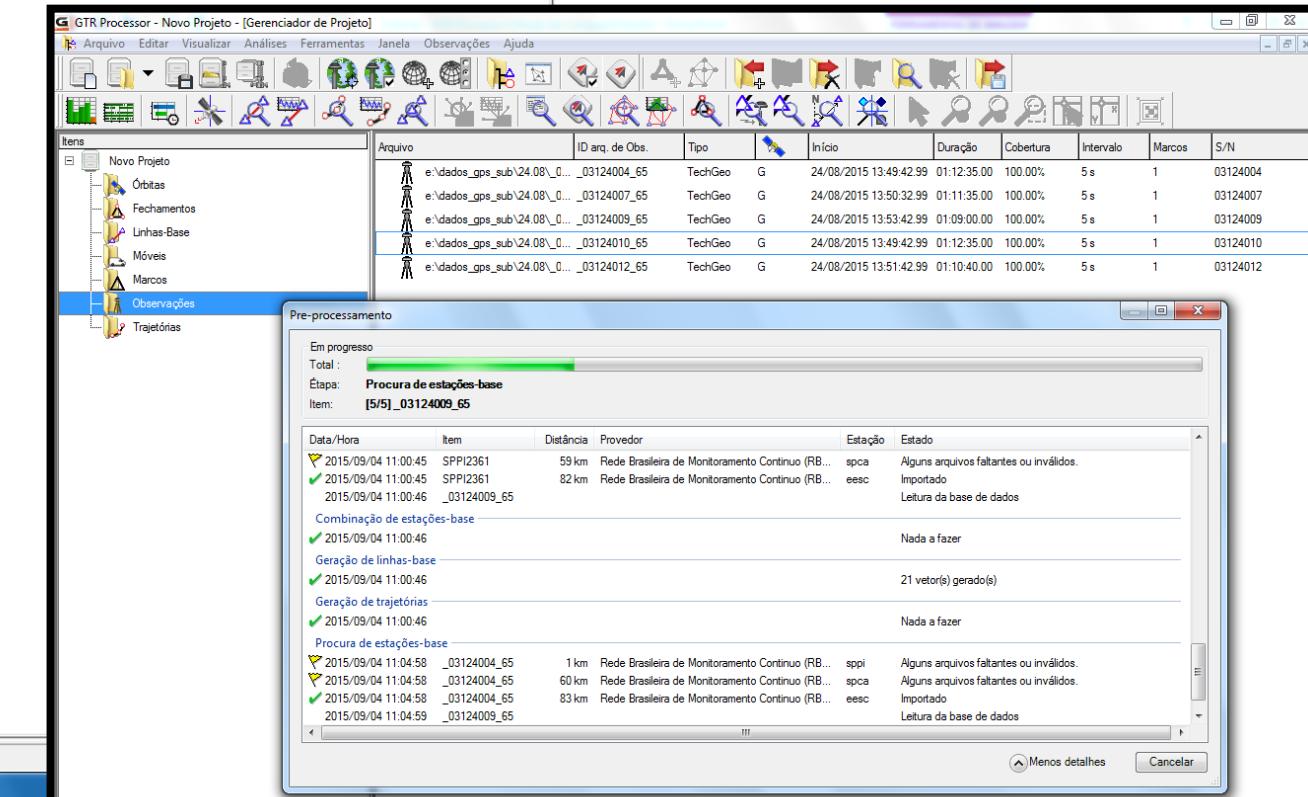


9. Selecione todos os pontos com o ícone do automóvel, e clique com o botão direito do mouse. Selecione a opção “Estático”.



10. Para processar, clique em “Iniciar o processamento automático”

11. Aguarde o processamento dos dados.



GTR Processor - Novo Projeto - [Sumário do último processo]

Arquivo Editar Visualizar Análises Ferramentas Janela Ajuda

Último Processado

SUMÁRIO DO ÚLTIMO PROCESSO
GTR Processor 2.94

Projeto	Novo Projeto
Data de processamento	04/09/2015 11:04:44.86 ((LOCAL))
Sistema de coordenadas	UTM WGS84 Auto
Modelo de Projeção	Universal Transverse Mercator, Automatic (UTM-A)
Datum	World Geodetic System - 1984
Modelo de Geóide	<Nenhum>

LINHAS-BASE

Linha-base	Solução	Comprimento (m)	RMS (m)	RDOP	Fator de qualidade	Duração	# Sat	Número de épocas			Con.
								Total	Resolvido	% Resol.	
_03124004_65-eesc(01)	L1 (flutuante)	83145.721	0.183	0.22	0.0	01:12:35.00	11	291	291	100.00	GPS
_03124004_65-_03124007_65(01)	L1 (fixada)	75.604	0.012	0.22	12.1	01:11:35.00	11	859	859	100.00	GPS
_03124004_65-_03124009_65(01)	L1 (fixada)	126.013	0.011	0.22	10.2	01:08:35.00	11	823	823	100.00	GPS
_03124004_65-_03124010_65(01)	L1 (fixada)	54.382	0.011	0.23	13.3	01:12:35.00	11	871	871	100.00	GPS
_03124004_65-_03124012_65(01)	L1 (fixada)	63.004	0.012	0.24	9.4	01:10:35.00	11	847	847	100.00	GPS
_03124007_65-eesc(01)	L1 (flutuante)	83073.387	0.167	0.21	0.0	01:11:35.00	11	286	286	100.00	GPS
_03124007_65-_03124009_65(01)	L1 (fixada)	72.263	0.009	0.22	13.8	01:08:25.00	11	821	821	100.00	GPS
_03124007_65-_03124010_65(01)	L1 (fixada)	46.486	0.010	0.22	6.6	01:11:35.00	11	859	859	100.00	GPS
_03124007_65-_03124012_65(01)	L1 (fixada)	94.227	0.012	0.24	10.8	01:10:25.00	11	845	845	100.00	GPS
_03124009_65-eesc(01)	L1 (flutuante)	83059.977	0.131	0.21	0.0	01:09:00.00	11	276	276	100.00	GPS
_03124009_65-_03124010_65(01)	L1 (fixada)	72.320	0.008	0.23	10.9	01:08:35.00	11	823	823	100.00	GPS
_03124009_65-_03124012_65(01)	L1 (fixada)	102.967	0.010	0.25	8.7	01:08:40.00	11	824	824	100.00	GPS
_03124010_65-eesc(01)	L1 (flutuante)	83113.897	0.190	0.22	0.0	01:12:35.00	11	291	291	100.00	GPS
_03124010_65-_03124012_65(01)	L1 (fixada)	47.948	0.009	0.26	21.5	01:10:35.00	11	847	847	100.00	GPS
_03124012_65-eesc(01)	L1 (flutuante)	83158.870	0.133	0.24	0.0	01:10:40.00	11	283	283	100.00	GPS

0 média do Marco 15 linhas-Base 0 trajetória

11:05 PT 04/09/2015

Quando o processamento é feito sem inserir uma base escolhida, o programa processa os dados de acordo com a base, no caso a base selecionada pelo programa foi a de São Carlos, que está há ... km do local do levantamento. Devido a essa distância, muitos pontos deram com flutuante, ou seja ...